

## レポート解答

1 3相交流の補足 +  $\alpha$ 

## 1.1 瞬時電力

$$P = v_a i_a + v_b i_b + v_c i_c = \frac{3}{2} V_m I_m \cos \theta \quad (1)$$

まず、a相のみの電力  $p_a$  は、

$$\begin{aligned} p_a &= v_a i_a = V_m I_m \sin \omega t \sin(\omega t - \theta) \\ &= V_m I_m \times \left\{ -\frac{1}{2} \cos(2\omega t - \theta) - \cos \theta \right\} \\ &= \frac{1}{2} V_m I_m \{ \cos \theta - \cos(2\omega t - \theta) \} \end{aligned}$$

となる。b,c相の電力  $p_b, p_c$  はこれより位相がそれぞれ  $\frac{2\pi}{3}, \frac{4\pi}{3}$  ずつ遅れているので、合計の電力は次のようになる。

$$\begin{aligned} P &= p_a + p_b + p_c \\ &= \frac{1}{2} V_m I_m \{ \cos \theta - \cos(2\omega t - \theta) \} + \frac{1}{2} V_m I_m \left\{ \cos \theta - \cos\left(2\omega\left(t - \frac{2\pi}{3\omega}\right) - \theta\right) \right\} \\ &\quad + \frac{1}{2} V_m I_m \left\{ \cos \theta - \cos\left(2\omega\left(t - \frac{4\pi}{3\omega}\right) - \theta\right) \right\} \\ &= \frac{3}{2} V_m I_m \cos \theta - \left\{ \cos(2\omega t - \theta) + \cos\left(2\omega\left(t - \frac{2\pi}{3\omega}\right) - \theta\right) + \cos\left(2\omega\left(t - \frac{4\pi}{3\omega}\right) - \theta\right) \right\} \\ &= \frac{3}{2} V_m I_m \cos \theta - \left\{ \cos(2\omega t - \theta) + 2 \cos(2\omega t - 2\pi - \theta) \cos \frac{2\pi}{3} \right\} \\ &= \frac{3}{2} V_m I_m \cos \theta - \{ \cos(2\omega t - \theta) - \cos(2\omega t - \theta) \} \\ &= \frac{3}{2} V_m I_m \cos \theta \end{aligned}$$

## 1.2 電流

$$i_a + i_b + i_c = 0 \quad (2)$$

$$\begin{aligned} i_a + i_b + i_c &= I_m \sin(\omega t - \theta) + I_m \sin\left(\omega t - \frac{2\pi}{3} - \theta\right) + I_m \sin\left(\omega t - \frac{4\pi}{3} - \theta\right) \\ &= I_m \left\{ \sin(\omega t - \theta) + 2 \sin(\omega t - \pi - \theta) \cos \frac{\pi}{3} \right\} \\ &= I_m \{ \sin(\omega t - \theta) - \sin(\omega t - \theta) \} \\ &= 0 \end{aligned}$$

### 1.3 その他

$$i_a - \frac{1}{2}i_b - \frac{1}{2}i_c \quad (3)$$

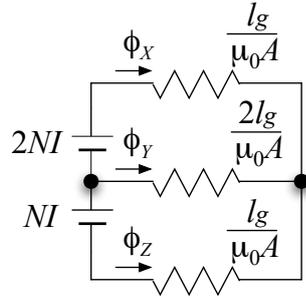
授業用スライド 3.4 節の  $B_x$  の  $B (B_m)$  を  $I_m$  に書き換えるだけなので省略。

$$-\frac{\sqrt{3}}{2}i_b + \frac{\sqrt{3}}{2}i_c \quad (4)$$

授業用スライド 3.4 節の  $B_y$  の  $B (B_m)$  を  $I_m$  に書き換えるだけなので省略。

## 2 磁気回路の応用

微小ギャップ X,Y,Z の磁気抵抗はそれぞれ  $\frac{l_g}{\mu_0 A}$ ,  $\frac{2l_g}{\mu_0 A}$ ,  $\frac{l_g}{\mu_0 A}$  で、鉄心部の磁気抵抗は 0 とすると、磁気回路は下図のように構成できる<sup>1</sup>。



キルヒホッフの電流則より、

$$\phi_X + \phi_Y + \phi_Z = 0 \quad (5)$$

また、図の上・下のループに対するキルヒホッフの電圧則より、

$$\frac{l_g}{\mu_0 A} \phi_X - \frac{2l_g}{\mu_0 A} \phi_Y = 2NI \quad (6)$$

$$\frac{2l_g}{\mu_0 A} \phi_Y - \frac{l_g}{\mu_0 A} \phi_Z = NI \quad (7)$$

となる。

(5)  $\times \frac{l_g}{\mu_0 A}$  + (6)  $\times \frac{3}{2}$  + (7) より、

$$\phi_X = \frac{8}{5} \frac{\mu_0 A}{l_g} NI$$

(5)  $\times \frac{l_g}{\mu_0 A}$  - (6) + (7) より、

$$\phi_Y = -\frac{1}{5} \frac{\mu_0 A}{l_g} NI$$

(5) 式より、

$$\phi_Z = -\frac{7}{5} \frac{\mu_0 A}{l_g} NI$$

## 3 その他

省略

<sup>1</sup>なお、磁束の向きについては問題で言及しなかったため、定義は自由である。本解答の符号は、図の定義によるものである。